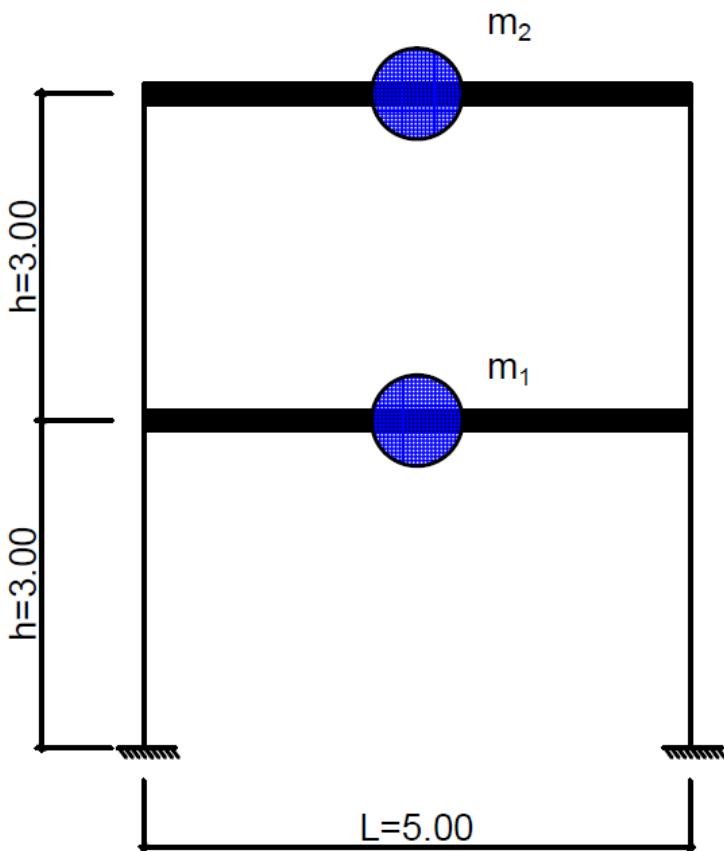




Analisi statica equivalente

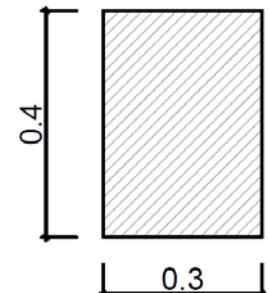


$$\mathbf{M} = \begin{bmatrix} m_1 & 0 \\ 0 & m_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 25 & 0 \\ 0 & 25 \end{bmatrix} \text{ton}$$

$$\begin{cases} B = 30\text{cm} \\ H = 40\text{cm} \end{cases} \rightarrow I = 1.6 \cdot 10^5 \text{ cm}^4$$

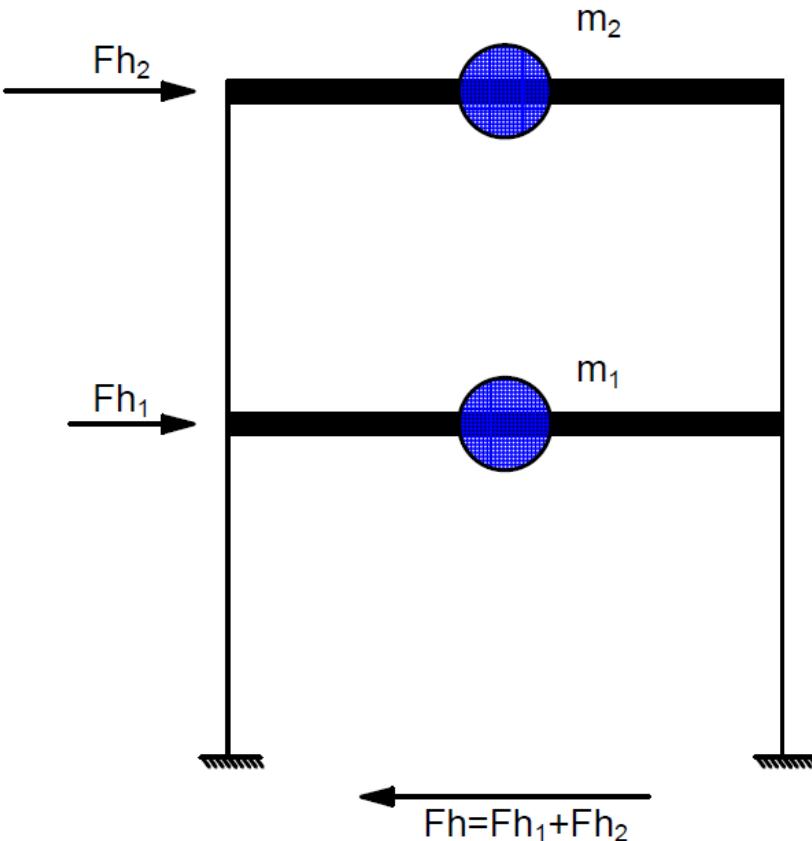
$$E = 28000 \text{ Mpa}$$

$$\begin{cases} h = 300\text{cm} \\ L = 500\text{cm} \end{cases}$$





Analisi statica equivalente



Matrice di massa

$$\mathbf{M} = \begin{bmatrix} m_1 & 0 \\ 0 & m_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 25 & 0 \\ 0 & 25 \end{bmatrix} \text{ton}$$

Stima del periodo del primo modo di vibrare

$$T_1 = C_1 H^{3/4} = 0.2875s$$

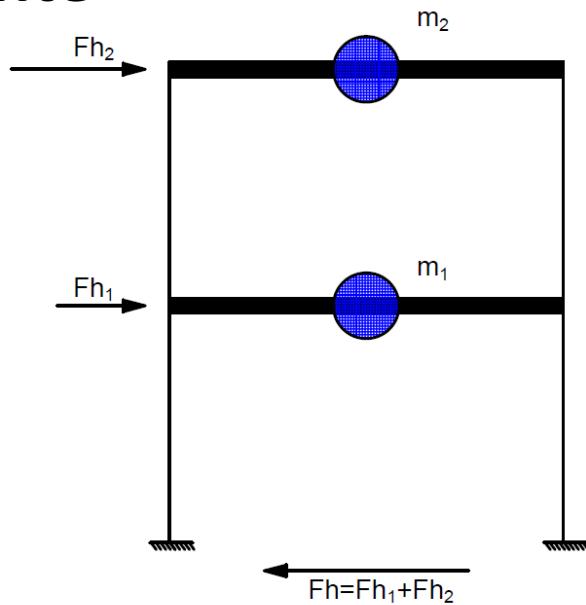
$$C_1 \begin{cases} 0.085 \text{ strutture a telaio in acciaio} \\ 0.075 \text{ strutture a telaio in c.a.} \\ 0.05 \text{ altre tipologie strutturali} \end{cases}$$



Analisi statica equivalente

$$F_{h,i} = F_h \frac{W_i z_i}{\sum_j W_j z_j}$$

$$F_h = \lambda \frac{S_d(T_1)}{g} W$$



- F_i è la forza da applicare alla massa i-esima;
- W_i e W_j sono i pesi, rispettivamente, della massa i e della massa j;
- z_i e z_j sono le quote, rispetto al piano di fondazione (v. § 3.2.3.1), delle masse i e j;
- $S_d(T_1)$ è l'ordinata dello spettro di risposta di progetto definito al § 3.2.3.5;
- W è il peso complessivo della costruzione;
- λ è un coefficiente pari a 0,85 se la costruzione ha almeno tre orizzontamenti e se $T_1 < 2T_c$, pari a 1,0 in tutti gli altri casi;
- g è l'accelerazione di gravità.



Spettro di progetto

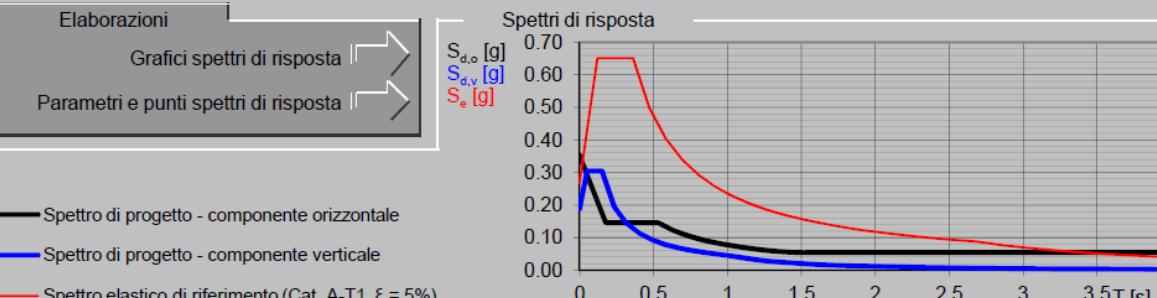
FASE 3. DETERMINAZIONE DELL'AZIONE DI PROGETTO

Stato Limite
Stato Limite considerato SLV ▼ info

Risposta sismica locale
Categoria di sottosuolo C ▼ info $S_S = 1.309$ $C_C = 1.469$ info
Categoria topografica T1 ▼ info $h/H = 0.000$ $S_T = 1.000$ info
(h =quota sito, H =altezza rilievo topografico)

Compon. orizzontale
 Spettro di progetto elastico (SLE)
 Spettro di progetto inelastico (SLU)
Smorzamento ξ (%) 5 $\eta = 1.000$ info
Fattore q_o 5.85 Regol. in altezza sì ▼ info

Compon. verticale
Spettro di progetto
Fattore q 1.5 $\eta = 0.667$ info



INTRO

FASE 1

FASE 2

FASE 3

Parametri indipendenti

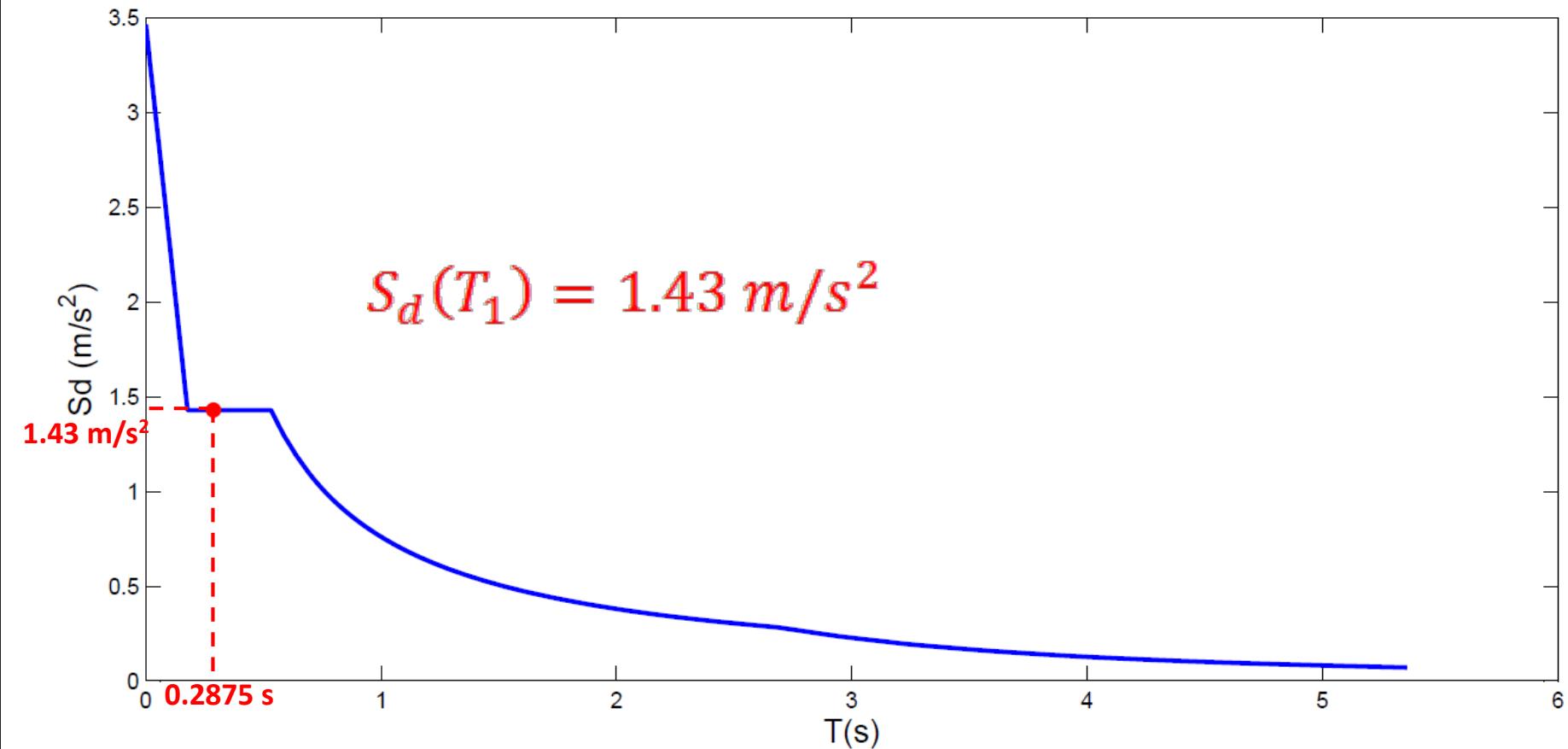
STATO LIMITE	
a_o	0.270 g
F_o	2.414
T_C^*	0.362 s
S_S	1.309
C_C	1.469
S_T	1.000
q	5.850

Parametri dipendenti

S	1.309
η	0.171
T_R	0.177 s
T_C	0.531 s
T_D	2.679 s

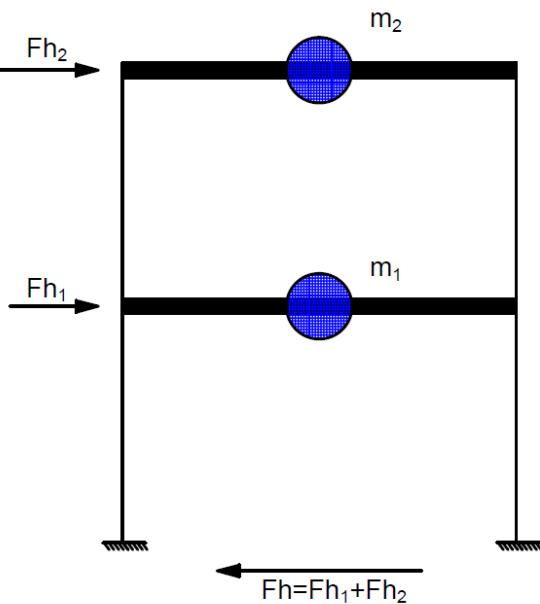


Spettro di progetto





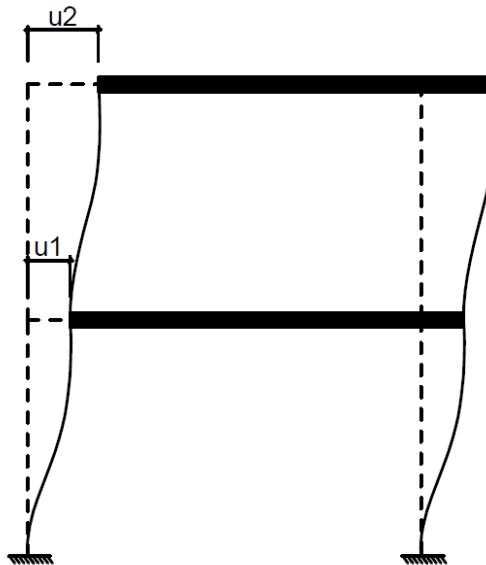
Analisi statica equivalente



$$F_h = 71.5 \text{ kN}$$

$$F_{h,1} = 23.8 \text{ kN}$$

$$F_{h,2} = 47.7 \text{ kN}$$



q	5.85
$T_1(s)$	0.2875
$T_C(s)$	0.531
μ_d	9.97

$$\mathbf{d}_E = [u_1] [1.79] [u_2] [2.98] \text{ cm}$$

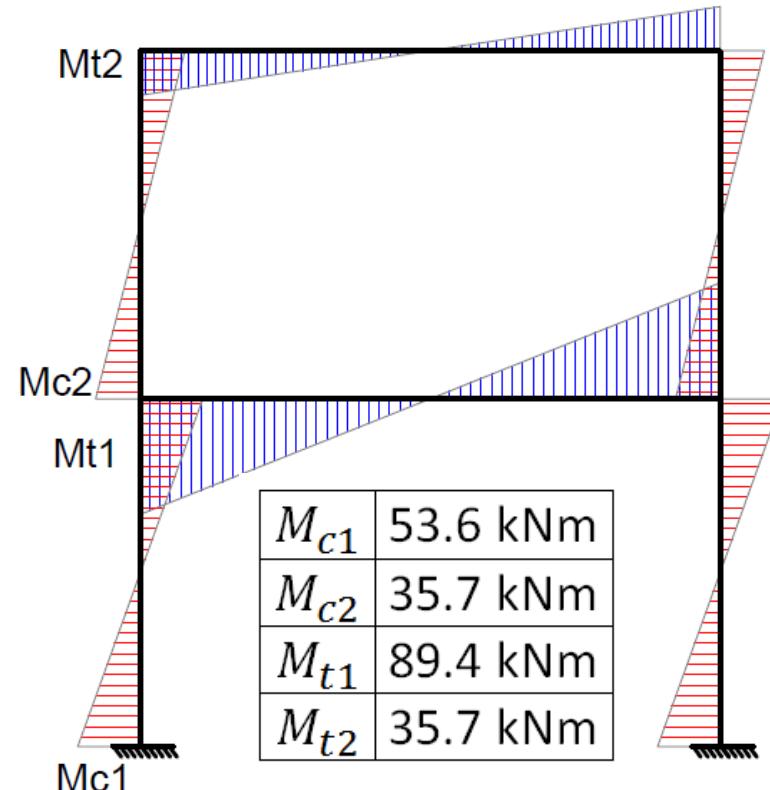
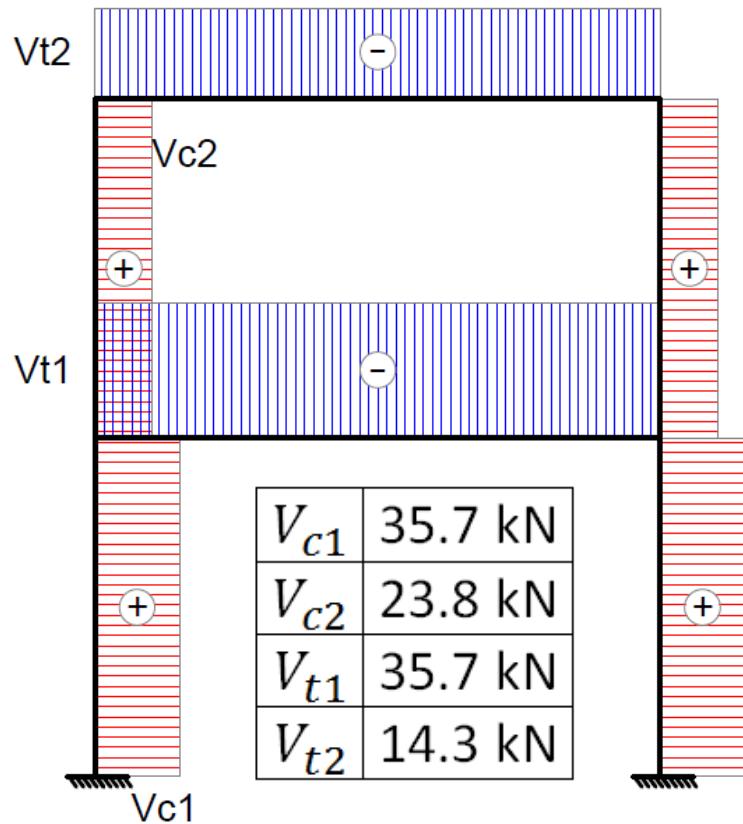
$$d_E = \pm \mu_d \cdot d_{Ee}$$

$$\mu_d = q \quad \text{se } T_1 \geq T_C$$

$$\mu_d = 1 + (q - 1) \cdot T_C / T_1 \quad \text{se } T_1 < T_C$$



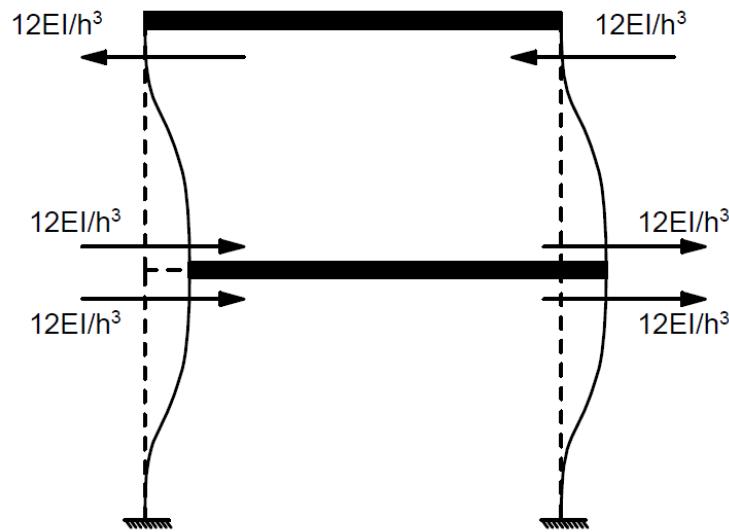
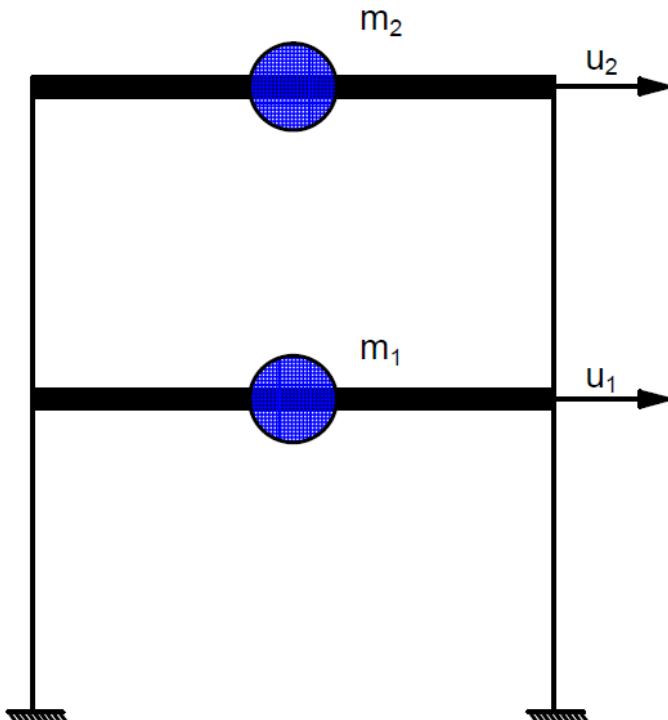
Analisi statica equivalente





Analisi modale con spettro di risposta

Calcolo della matrice di rigidezza



$$\mathbf{K} = \begin{bmatrix} k_{11} & k_{12} \\ k_{21} & k_{22} \end{bmatrix}$$

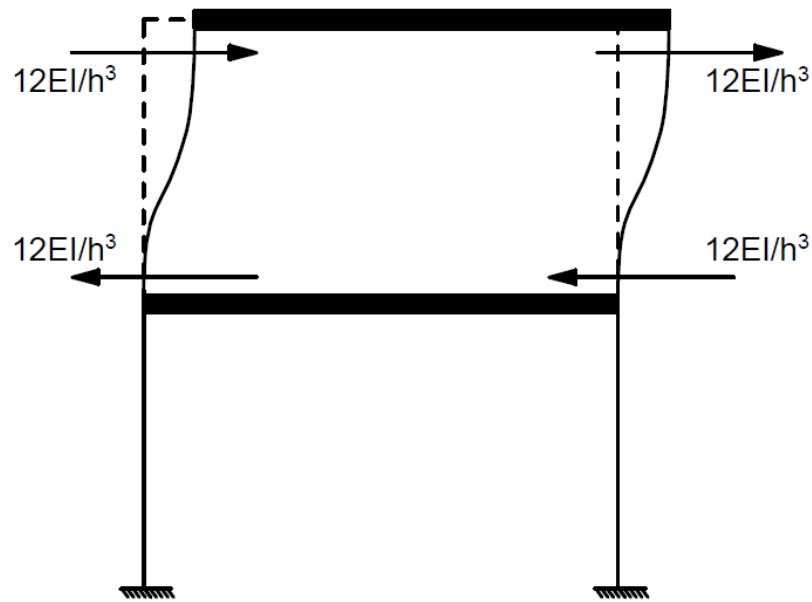
$$k_{11} = 4 \left(\frac{12EI}{h^3} \right)$$

$$k_{21} = -2 \left(\frac{12EI}{h^3} \right)$$



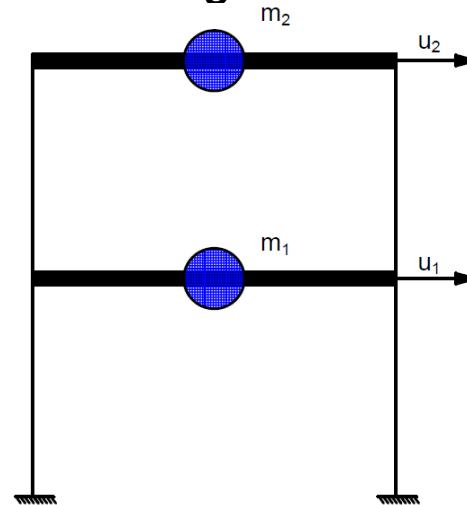
Analisi modale con spettro di risposta

Calcolo della matrice di rigidezza



$$k_{12} = -2 \left(\frac{12EI}{h^3} \right)$$

$$k_{22} = 2 \left(\frac{12EI}{h^3} \right)$$



$$\mathbf{u} = \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \end{bmatrix}$$

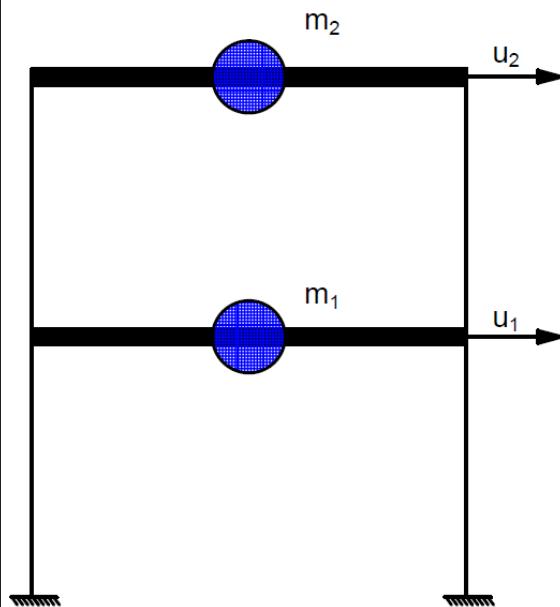
$$\mathbf{M} = \begin{bmatrix} m_1 & 0 \\ 0 & m_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 25 & 0 \\ 0 & 25 \end{bmatrix} \text{ton}$$

$$\mathbf{K} = \frac{12EI}{h^3} \begin{bmatrix} 4 & -2 \\ -2 & 2 \end{bmatrix} \cong 2 \cdot 10^9 \begin{bmatrix} 4 & -2 \\ -2 & 2 \end{bmatrix} \frac{kN}{m}$$



Analisi modale con spettro di risposta

Calcolo della proprietà modali: frequenze naturali e forme modali



Equazione differenziale del moto del sistema a 2gdl non smorzato in vibrazioni libere:

$$\mathbf{M}\ddot{\mathbf{u}}(t) + \mathbf{K}\mathbf{u}(t) = \mathbf{0} \quad (1)$$

Soluzione dell'equazione differenziale in termini di spostamento ed accelerazioni:

$$\mathbf{u}(t) = \mathbf{u} \sin(\omega t + \varphi) \quad \ddot{\mathbf{u}}(t) = -\omega^2 \mathbf{u} \sin(\omega t + \varphi) \quad (2)$$

Sostituendo le (2) nella (1) si ottiene:

$$(-\mathbf{M}\omega^2 + \mathbf{K})\mathbf{u} \sin(\omega t + \varphi) = \mathbf{0} \quad (3)$$

Le soluzioni non banali dell'equazione (3) si ottengono annullando il seguente determinante:

$$\det(\mathbf{K} - \mathbf{M}\omega^2) = 0 \quad (4)$$

La (4) rappresenta un classico problema agli autovalori e autovettori che sono rispettivamente le frequenze naturali e le forme modali del sistema:



Analisi modale con spettro di risposta

Calcolo della proprietà modali: frequenze naturali e forme modali

Particularizzando le equazioni precedenti per la struttura esaminata si ottiene:

$$\left| \frac{12EI}{h^3} \begin{bmatrix} 4 & -2 \\ -2 & 2 \end{bmatrix} - \omega^2 \begin{bmatrix} m_1 & 0 \\ 0 & m_2 \end{bmatrix} \right| = 0 \quad k = \frac{12EI}{h^3}; m_1 = m_2 = m$$

Infine si ottengono le due frequenze naturali del sistema e le relative forme modali:

$$\omega_{1,2} = \sqrt{3 \pm \sqrt{5}} \sqrt{\frac{k}{m}} = \begin{cases} \omega_1 = 24.66 \text{ rad/s} \\ \omega_2 = 64.57 \text{ rad/s} \end{cases}$$

$$f = \frac{\omega}{2\pi} = \begin{cases} f_1 = 3.92 \text{ Hz} \\ f_2 = 10.27 \text{ Hz} \end{cases}$$

$$T = \frac{1}{f} = \begin{cases} T_1 = 0.255 \text{ s} \\ T_2 = 0.097 \text{ s} \end{cases}$$

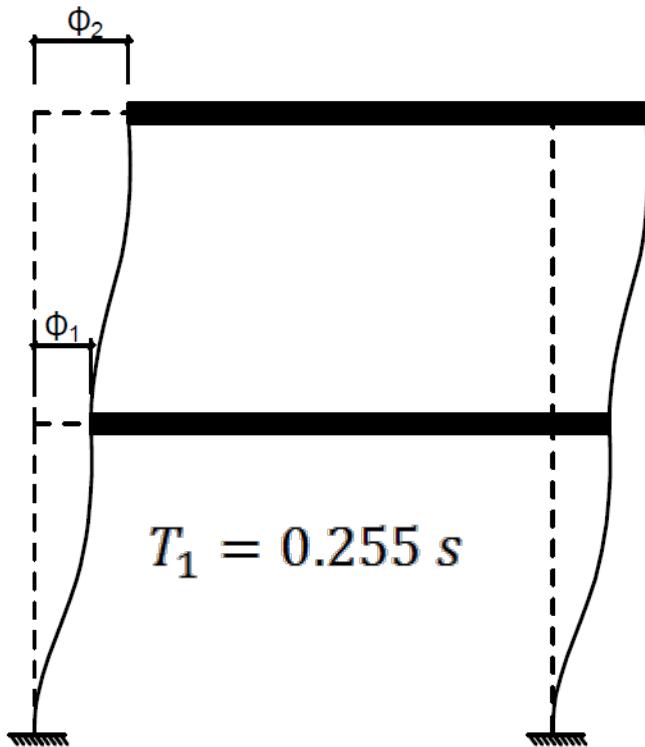
$$\Phi_1 = \begin{bmatrix} \Phi_1 \\ \Phi_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.62 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\Phi_2 = \begin{bmatrix} \Phi_1 \\ \Phi_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ -0.62 \end{bmatrix}$$

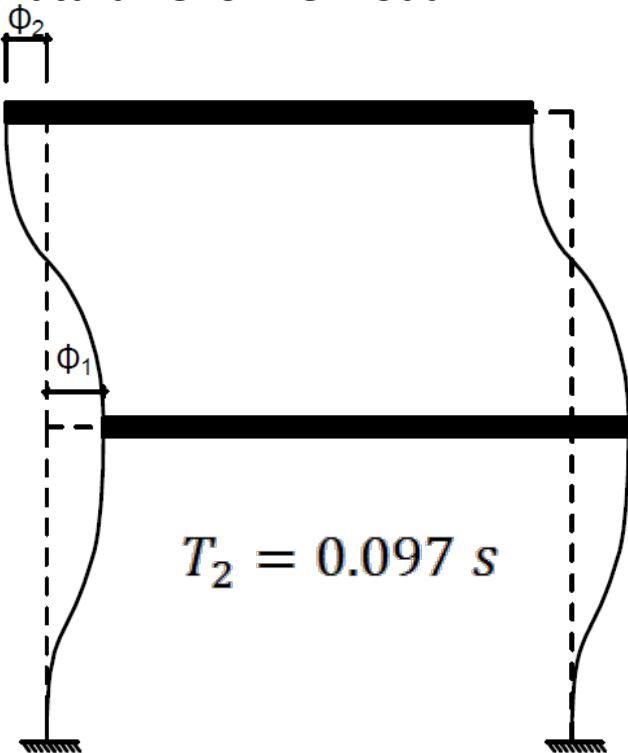


Analisi modale con spettro di risposta

Calcolo della proprietà modali: frequenze naturali e forme modali



$$\Phi_1 = \begin{bmatrix} \Phi_1 \\ \Phi_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.62 \\ 1 \end{bmatrix}$$



$$\Phi_2 = \begin{bmatrix} \Phi_1 \\ \Phi_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ -0.62 \end{bmatrix}$$



Analisi modale con spettro di risposta

Fattori di partecipazione modale e masse modali partecipanti

Fattori di partecipazione modale:

$$\Gamma_1 = \frac{L_1}{M_1}; \quad \Gamma_2 = \frac{L_2}{M_2}$$

$$\Gamma_1 = 1.17 \quad \Gamma_2 = 0.27$$

$$L_1 = \Phi_1^t M r; \quad M_1 = \Phi_1^t M \Phi_1 \quad r = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$
$$L_2 = \Phi_2^t M r; \quad M_2 = \Phi_2^t M \Phi_2$$

Masse modali partecipanti:

$$\begin{cases} M_{p1} = \frac{(L_1)^2}{M_1} = 47.4 \text{ ton} = 94.72\% \\ M_{p2} = \frac{(L_2)^2}{M_2} = 2.6 \text{ ton} = 5.28\% \end{cases}$$

$$M_{p1} + M_{p2} = M_{tot} = 50 \text{ ton}$$



Analisi modale con spettro di risposta

Calcolo delle forze statiche equivalenti

Le forze statiche equivalenti possono essere calcolate come segue:

$$f_{n,max} = s_n S_d(T_n) = \begin{cases} f_{1,max} = s_1 S_d(T_1) \\ f_{2,max} = s_2 S_d(T_2) \end{cases}$$

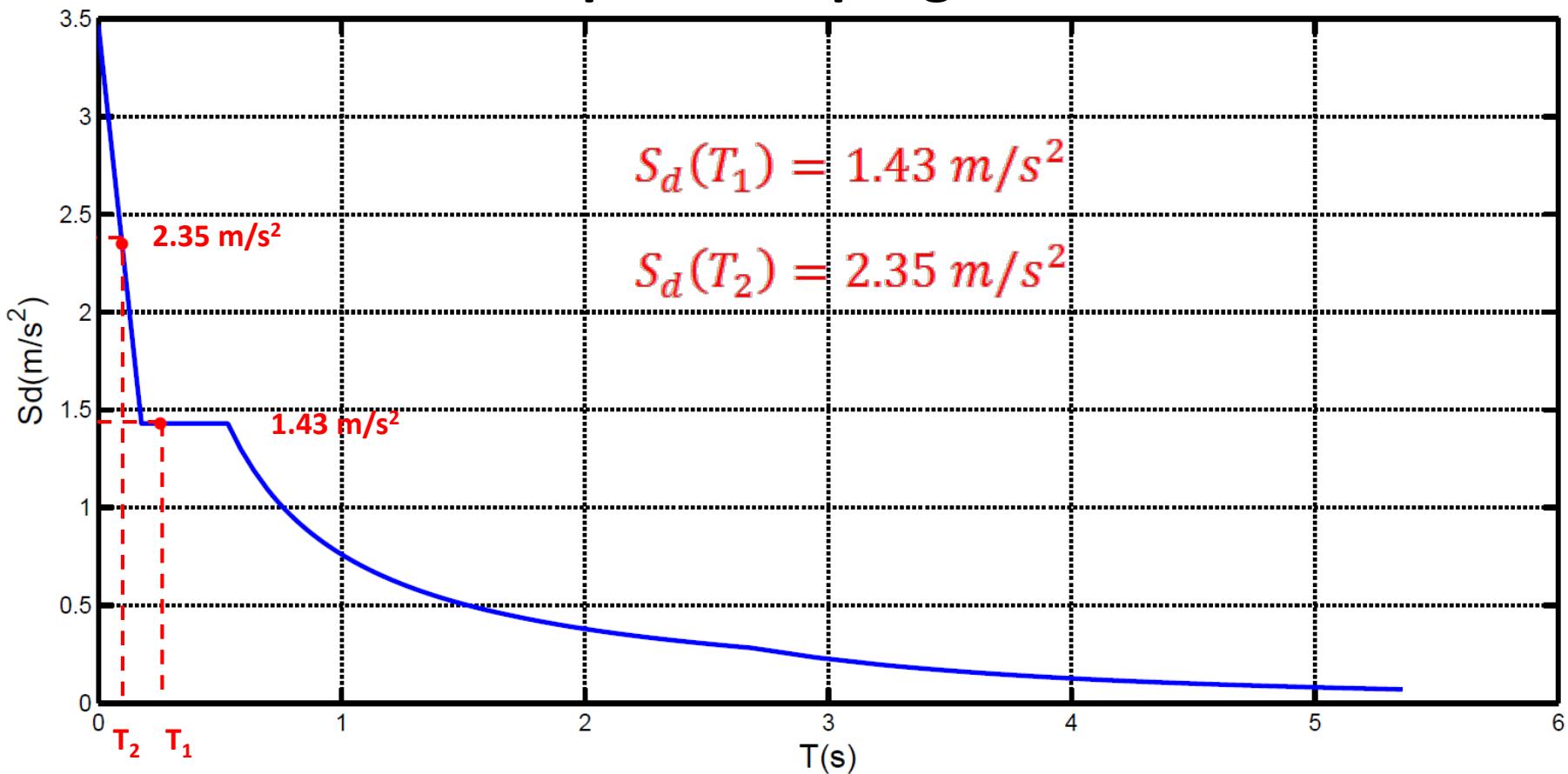
Dove:

$$s_1 = \Gamma_1 M \Phi_1 = \begin{bmatrix} 18.09 \\ 29.27 \end{bmatrix} \text{ ton} \quad s_2 = \Gamma_2 M \Phi_2 = \begin{bmatrix} 6.90 \\ -4.27 \end{bmatrix} \text{ ton}$$

Le accelerazioni spettrali relative al primo e secondo modo $S_d(T_1)$ e $S_d(T_2)$ possono essere calcolate attraverso lo spettro di progetto

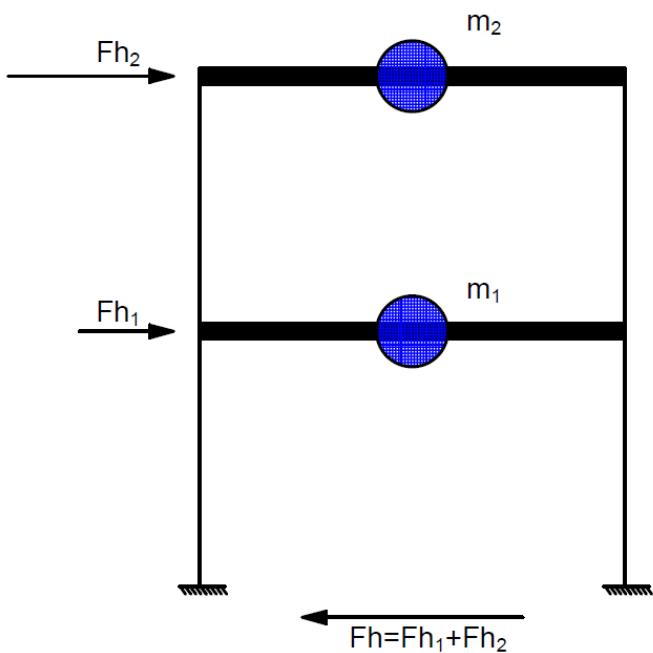


Spettro di progetto





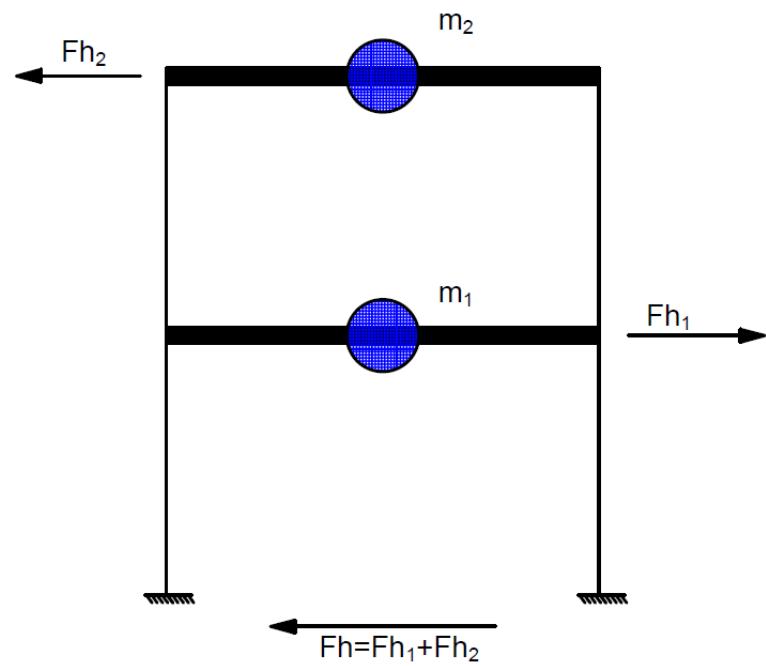
Modo 1



$$\mathbf{F}_{h,1} = \mathbf{s}_1 S_d(T_1) = \begin{bmatrix} 25.88 \\ 41.86 \end{bmatrix} kN$$

$$\mathbf{F}_h = 25.88 + 41.86 = 67.74 \text{ kN}$$

Modo 2



$$\mathbf{F}_{h,2} = \mathbf{s}_2 S_d(T_2) = \begin{bmatrix} 16.22 \\ -10.02 \end{bmatrix} kN$$

$$\mathbf{F}_h = 16.22 - 10.02 = 6.20 \text{ kN}$$



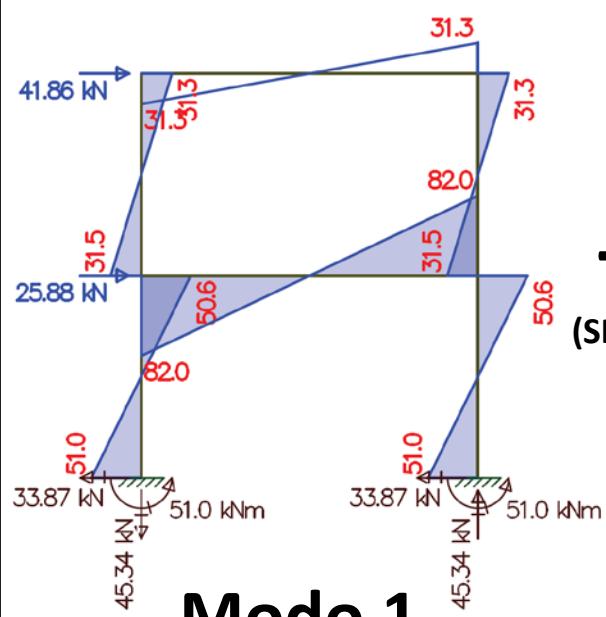
Combinazione modale SRSS (Square Root of Sum of Squares)

$$r_0 = \sqrt{\sum_{i=1}^n r_i^2}$$

Taglio alla base SRSS (Modo1 + Modo2):

$$T_b = \sqrt{T_{b1}^2 + T_{b2}^2} = 68.01 \text{ kN}$$

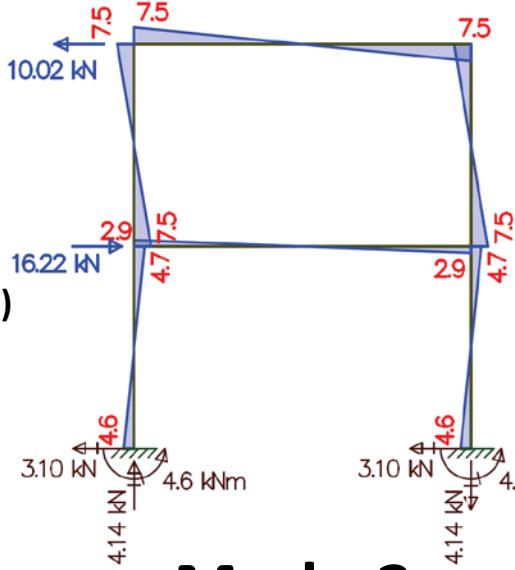
Diagrammi del momento flettente



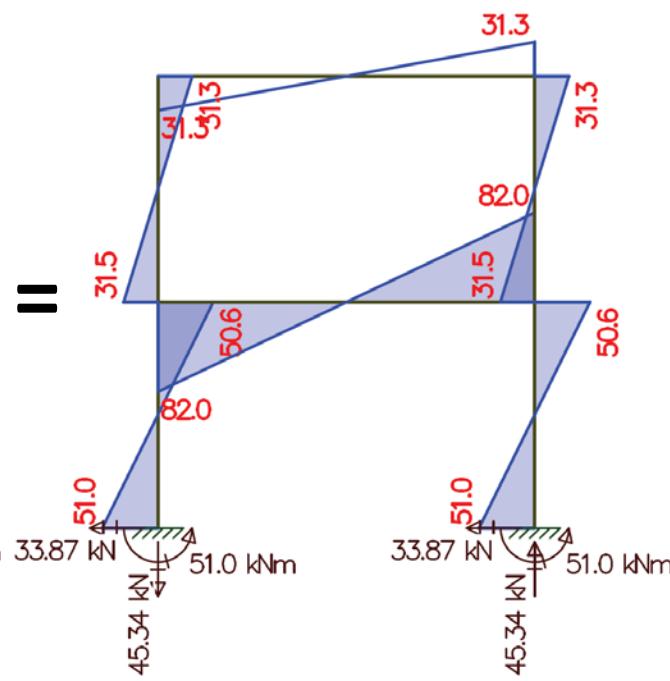
Modo 1

+

(SRSS)

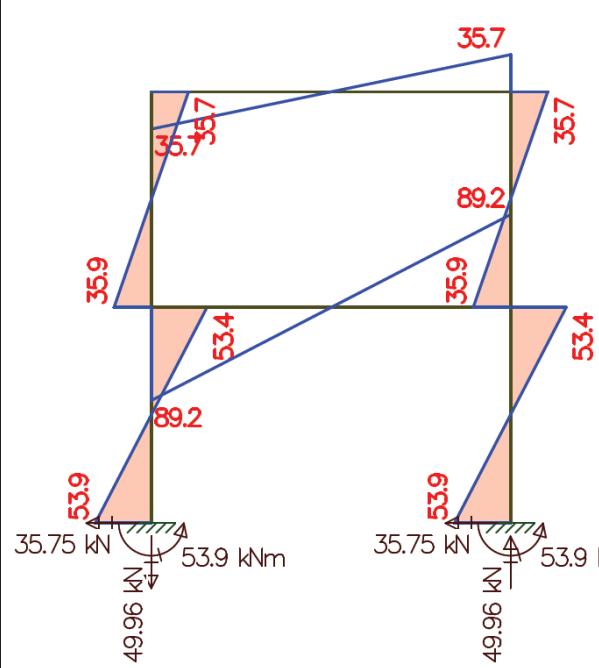


Modo 2



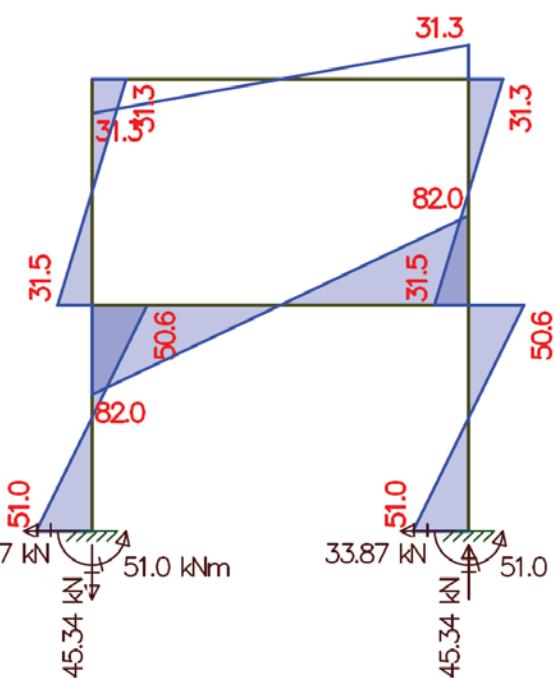


Confronto analisi statica lineare – analisi modale con spettro di risposta



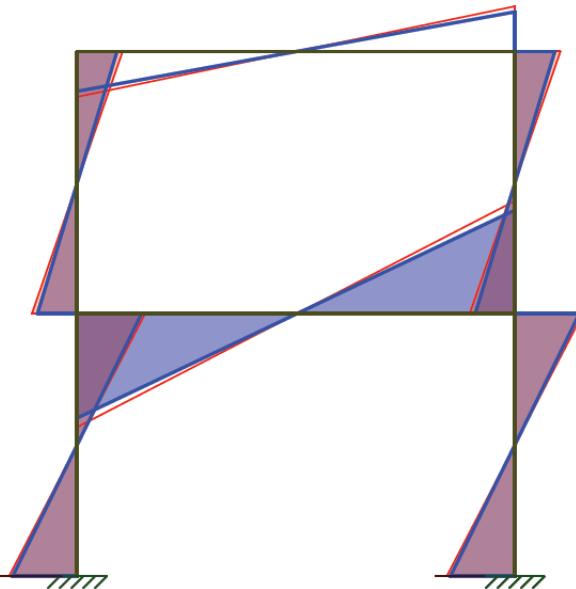
Analisi statica lineare

Momento flettente



Analisi modale

Momento flettente



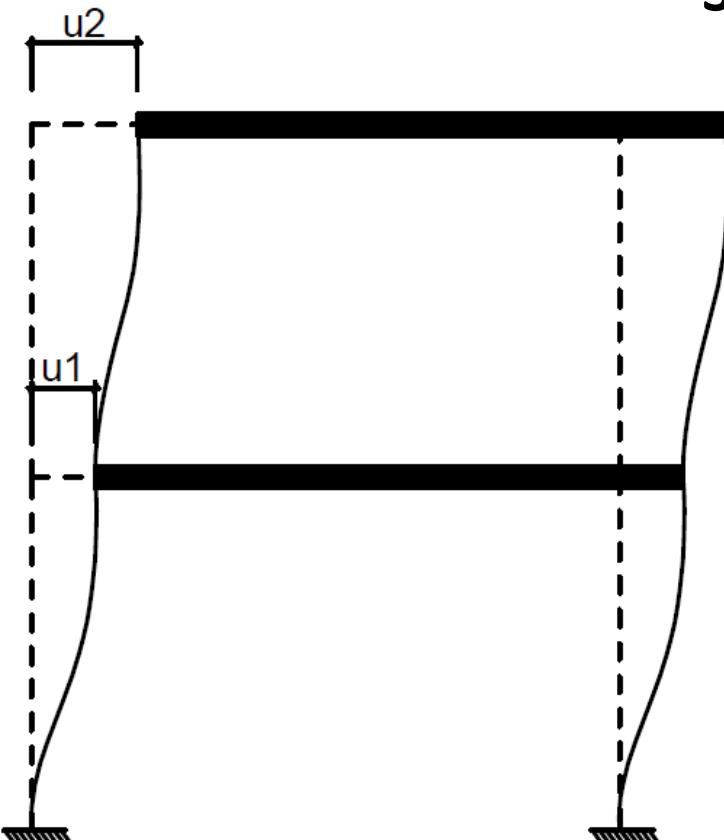
Confronto

Momento flettente



Confronto analisi statica lineare – analisi modale con spettro di risposta

Spostamenti



Analisi statica lineare

$$\mathbf{d}_E = \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1.79 \\ 2.98 \end{bmatrix} \text{ cm}$$

Analisi modale

$$\mathbf{d}_E = \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1.70 \\ 2.75 \end{bmatrix} \text{ cm}$$